

BAB 5

PENUTUP

5.1 Simpulan

Berdasarkan hasil penelitian yang telah dilakukan, maka peneliti dapat menyimpulkan bahwa:

- a. Pada penelitian ini Penggunaan metode background subtraction dan blob tracking untuk menganalisis objek atau kendaraan yang bergerak menghasilkan proses deteksi yang cukup baik. Pada lingkungan statis dengan intensitas pencahayaan yang berbeda-beda yaitu pagi, siang, dan sore.
- b. Uji Threshold digunakan untuk menentukan nilai batas atau ambang pada segmentasi citra. Uji Threshold dilakukan dengan menggunakan sembilan data video dengan nilai yang diambil dari rata-rata presentase keberhasilan. Nilai threshold yang digunakan untuk pengujian yaitu threshold 20, 30 dan 40. Hasil rata-rata dari pengujian threshold pada waktu pagi, siang dan sore, dengan presentase 44% pada nilai threshold 20, 60% pada nilai threshold 30 dan 43% pada nilai threshold 40. Maka dapat disimpulkan bahwa nilai yang paling optimal diperoleh dari pengujian dengan menggunakan nilai threshold 30.
- c. Dari percobaan yang telah dilakukan didapatkan perhitungan Kecepatan rata-rata kendaraan untuk menentukan kondisi jalan. Pada percobaan ini terdapat dua kondisi yaitu macet dan lancar. Percobaan dilakukan menggunakan nilai threshold 30 yang menghasilkan 7 sampel video teridentifikasi benar dari total 9 sampel video. Sedangkan untuk 2 sampel video lainnya teridentifikasi salah.
- d. Dari percobaan yang telah dilakukan dengan mengkoreksi garis hitung didapatkan hasil peningkatan akurasi sebesar 10%. Hal ini disebabkan karena koreksi garis hitung tidak mendeteksi jumlah objek yang berada diluar ruas jalan.

- e. Pada penelitian ini penentuan nilai threshold mempengaruhi dalam melakukan pendeteksian jumlah objek bergerak.

5.2 Saran

Penulis menyadari penelitian ini masih banyak kekurangan dan masih harus dapat disempurnakan. Oleh karena itu, maka peneliti menganjurkan saran-saran bagi peneliti selanjutnya:

- a. Lakukan penelitian untuk mengganti atau menyempurnakan metode background subtraction sehingga objek kendaraan yang terdeteksi benar-benar maksimal.
- b. Lakukan klasifikasi terhadap kendaraan roda dua (motor) dan roda empat (mobil).

