



**OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA
LENGAN MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE
ELEMEN HINGGA**

SKRIPSI

GANJAR ATHA DHAFIN

2010311076

**UNIVERSITAS PEMBANGUNAN NASIONAL VETERAN JAKARTA
FAKULTAS TEKNIK
PROGRAM STUDI S1 TEKNIK MESIN
2025**



**OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA
LENGAN MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE
ELEMEN HINGGA**

SKRIPSI

**Diajukan Sebagai Salah Satu Syarat Untuk Memperoleh Gelar
Sarjana Teknik**

**GANJAR ATHA DHAFIN
2010311076**

**UNIVERSITAS PEMBANGUNAN NASIONAL VETERAN JAKARTA
FAKULTAS TEKNIK
PROGRAM STUDI S1 TEKNIK MESIN
2025**

LEMBAR PENGESAHAN PENGUJI

Skripsi diajukan oleh :

Nama : Ganjar Atha Dhafin

NIM : 2010311076

Program Studi : S1 Teknik Mesin

Judul Skripsi : OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA
LENGAN MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE
ELEMEN HINGGA

Telah berhasil dipertahankan di hadapan Tim Penguji dan diterima sebagai bagian persyaratan yang diperlukan untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Mesin, Fakultas Teknik, Universitas Pembangunan Nasional "Veteran" Jakarta.

(Nicky Yongkimandalan, S.T., M.M., M.T.)

Penguji Utama

(Muhammad Arifudin Lukmana S.T.,
M.T.)



Penguji Lembaga

(Sigit Pradana, S.T., M.T.)

Penguji III (Pembimbing)

(Ir. Fahrudin, S.T., M.T.)

Kepala Program Studi Teknik Mesin

(Dr. Ir. Muchamad Oktaviandri, S.T.,
M.T., IPM., ASEAN. Eng)

Plt. Dekan Fakultas Teknik

Ditetapkan di : Jakarta

Tanggal : 29 Juli 2025

LEMBAR PENGESAHAN PEMBIMBING

Skripsi diajukan oleh :

Nama : Ganjar Atha Dhafin

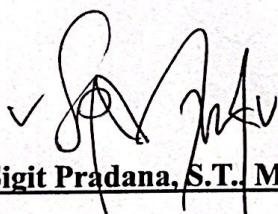
NIM : 2010311076

Program Studi : S1 Teknik Mesin

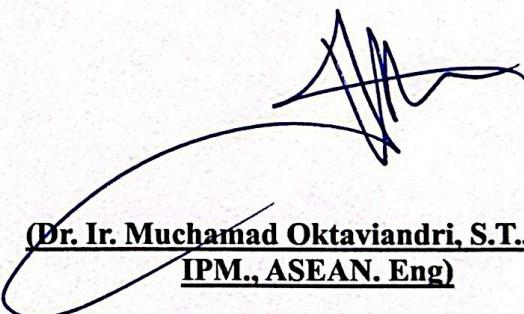
Judul Skripsi : OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA
LENGAN MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE
ELEMEN HINGGA

Telah dikoreksi atau diperbaiki oleh penulis sesuai dengan arahan yang diberikan oleh dosen pembimbing dan diterima sebagai persyaratan yang diperlukan untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Mesin, Fakultas Teknik, Universitas Pembangunan Nasional "Veteran" Jakarta.

Menyetujui

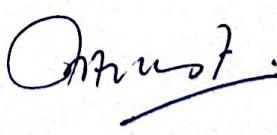

(Sigit Pradana, S.T., M.T.)

Dosen Pembimbing I


(Dr. Ir. Muchamad Oktaviandri, S.T., M.T.,
IPM., ASEAN. Eng)

Dosen Pembimbing II

Mengetahui


(Ir. Fahrudin, S.T., M.T.)

Kepala Program Studi Teknik Mesin

LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS

Skripsi ini adalah hasil karya sendiri, dan semua sumber yang dikutip maupun yang dirujuk telah saya nyatakan dengan benar.

Nama : Ganjar Atha Dhafin

NIM : 2010311076

Program Studi : S1 Teknik Mesin

Bilamana di kemudian hari ditemukan ketidaksesuaian dengan pernyataan saya ini maka saya bersedia dituntut dan diproses dengan ketentuan yang berlaku.

Jakarta, 29 Juli 2025

Yang Menyatakan



**LEMBAR PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI SKRIPSI UNTUK
KEPENTINGAN AKADEMIS**

Sebagai civitas akademik Universitas Pembangunan Nasional Veteran Jakarta, saya yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama : Ganjar Atha Dhafin
NIM : 2010311076
Program Studi : S1 Teknik Mesin
Jenis Karya : Skripsi

Demi pengembangan ilmu pengetahuan, saya menyetujui untuk memberikan kepada Universitas Pembangunan Nasional Veteran Jakarta Hak Bebas Royalti Non Eksklusif (*Non Exclusive Royalty Free Right*) atas skripsi saya yang berjudul:

**“OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA LENGAN
MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE ELEMEN HINGGA”**

Beserta perangkat yang ada (jika diperlukan). Dengan Hak Bebas Royalti ini Universitas Pembangunan Nasional “Veteran” Jakarta berhak menyimpan, mengalih media/formatkan, mengelola dalam bentuk pangkalan data (*database*), merawat, dan mempublikasikan Skripsi saya selama tetap mencantumkan nama saya sebagai penulis/pencipta dan sebagai Hak Cipta.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sebenarnya.

Jakarta, 29 Juli 2025



Yang Menyatakan,
Ganjar Atha Dhafin

OPTIMASI DESAIN LENGAN AYUN TIPE DUA LENGAN

MENGGUNAKAN PENDEKATAN METODE ELEMEN

HINGGA

Ganjar Atha Dhafin

ABSTRAK

Lengan ayun merupakan salah satu komponen penting pada sepeda motor yang berfungsi menopang roda belakang dan peredam kejut, serta berperan dalam menjaga stabilitas dan kenyamanan berkendara. Penelitian ini bertujuan untuk melakukan optimasi desain lengan ayun tipe dua lengkap dengan peredam ganda pada sepeda motor 125cc menggunakan pendekatan simulasi Metode Elemen Hingga. Proses simulasi dilakukan menggunakan perangkat lunak Ansys Workbench R1 dengan membandingkan dua desain berbahan aluminium 6061-T6 dan 6063-T6. Parameter yang dianalisis meliputi tegangan maksimum, deformasi, faktor keamanan, dan frekuensi alami, serta melakukan optimasi massa terhadap desain awal. Hasil simulasi menunjukkan bahwa desain optimasi berhasil menurunkan massa lengan ayun lebih dari 10% dengan tetap mempertahankan nilai tegangan, deformasi, dan faktor keamanan di bawah batas aman, serta frekuensi alami yang jauh dari frekuensi kerja mesin. Desain optimasi dengan material aluminium 6061-T6 menjadi desain paling optimal karena menghasilkan massa terendah, tegangan yang aman, dan karakteristik dinamis yang stabil.

Kata Kunci : lengan ayun, optimasi desain, metode elemen hingga, pengurangan massa, faktor keamanan.

DESIGN OPTIMIZATION OF DOUBLE-SIDED SWING ARM

USING FINITE ELEMENT METHOD APPROACH

Ganjar Atha Dhafin

ABSTRACT

The swing arm is one of the most essential components in a motorcycle, functioning to support the rear wheel and shock absorbers while contributing to riding stability and comfort. This study aims to optimize the design of a dual-sided swing arm with twin shock absorbers for a 125cc motorcycle using a Finite Element Method simulation approach. The simulation was performed using Ansys Workbench R1 software by comparing two designs made from aluminum 6061-T6 and 6063-T6. The parameters analyzed include maximum stress, deformation, safety factor, natural frequency, and mass optimization of the initial design. The simulation results show that the optimized design successfully reduced the swing arm mass by more than 10% while maintaining stress, deformation, and safety factor values within safe limits, and ensuring that the natural frequency remains significantly higher than the engine operating frequency. The optimized design using aluminum 6061-T6 was found to be the most effective, as it yielded the lowest mass, safe stress levels, and stable dynamic characteristics.

Keywords : swing arm, design optimization, finite element method, mass reduction, safety factor.

KATA PENGANTAR

Puji dan Syukur penulis panjatkan atas kehadiran Tuhan Yang Maha Esa, karena atas rahmat, hidayah, dan karunia-Nya, penulis telah menyelesaikan proposal skripsi dengan baik dan tepat waktu. Adapun penulisan proposal skripsi ini bertujuan untuk memenuhi persyaratan akademis untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik, Program Studi S1 Teknik Mesin.

Dalam penyelesaiannya, penulis menyadari bahwa proposal skripsi ini pun tak lepas dari bantuan berupa materi, informasi, dukungan, serta bimbingan dari berbagai pihak baik secara langsung maupun tidak langsung. Oleh karena itu, di kesempatan kali ini penulis ingin menyampaikan rasa puji syukur dan terima kasih kepada:

1. Tuhan Yang Maha Esa yang telah memberikan karunia-Nya kepada penulis sehingga berhasil menyelesaikan skripsi dengan baik.
2. Ayahanda Tri Wilastono dan Ibunda Esther Indahwati serta saudara – saudara yang senantiasa memberikan doa serta dukungan kepada penulis.
3. Bapak Sigit Pradana, S.T, M.T selaku dosen pembimbing I yang sudah membantu penulis dalam penulisan skripsi.
4. Dr. Ir. Muchamad Oktaviandri, S.T., M.T., IPM., ASEAN Eng selaku pembimbing II yang sudah memberikan persetujuan mengenai penulisan skripsi ini.
5. Cindy Dwi Pramesti yang telah memberikan dukungan moril kepada penulis hingga dapat menyelesaikan skripsi ini.
6. Putra Yudha Pratama yang telah memberikan dukungan moril dan membantu proses pembelajaran dan diskusi dalam mengerjakan skripsi ini.
7. Sahabat-sahabat penulis yang sudah sangat membantu secara moril dan non moril dalam penggerjaan skripsi ini.
8. Teruntuk sahabat Teknik Mesin Angkatan 2020 seperjuangan yang lulus 5 tahun, Revka, Evan, Bhanu, Furqon, Zahran, Rizki terima kasih setulusnya yang sudah menemani penulis untuk berjuang bersama mengerjakan skripsi.
Proud of us and Proud of you.

9. Teman-teman Teknik Mesin Angkatan 2020 yang telah memberikan dukungan dan juga doa guna kelancaran penyelesaian proposal skripsi ini.

Dengan rendah hati penulis pun menyadari bahwa masih banyak kekurangan dalam penyusunan skripsi ini. Oleh karena itu, penulis mengharapkan kritik dan saran yang membangun demi penyempurnaan proposal skripsi ini. Akhir kata, penulis berharap semoga penelitian ini dapat bermanfaat bagi berbagai pihak di kemudian hari.

Jakarta, Juli 2025

Penulis

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
LEMBAR PENGESAHAN PENGUJI.....	ii
LEMBAR PENGESAHAN PEMBIMBING	iii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iv
LEMBAR PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI SKRIPSI UNTUK KEPENTINGAN AKADEMIS	v
ABSTRAK	vi
ABSTRACT	vii
KATA PENGANTAR	viii
DAFTAR ISI	x
DAFTAR GAMBAR	xiii
DAFTAR TABEL	xv
BAB 1 PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Batasan Masalah.....	2
1.4 Tujuan Penelitian.....	3
1.5 Sistematika Penulisan.....	3
BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA	5
2.1 Penelitian Terdahulu.....	5
2.2 Rangka Sepeda Motor	6
2.3 Suspensi.....	6
2.3.1 Lengan Ayun Dua Lengan.....	9
2.4 Analisis Statik	10
2.4.1 Tegangan	10
2.4.2 Regangan.....	11
2.4.3 Kekuatan Luluh.....	11
2.4.4 Deformasi.....	12
2.4.5 <i>Von Misses Theory</i>	13
2.4.6 <i>Safety Factor</i>	13
2.5 <i>Finite Element Method</i>	14
2.5.1 Modal analisis	14
2.5.2 Frekuensi Natural	15

2.6	Pembebaan Pada Lengan Ayun	15
2.7	Aluminium	15
BAB 3 METODE PENELITIAN	17
3.1	Diagram Alir.....	17
3.2	Studi Literatur	18
3.3	Spesifikasi Lengan Ayun	18
3.3.1	Dimensi Lengan Ayun	18
3.3.2	Material	18
3.4	Pemodelan Desain	19
3.5	Penentuan Variasi Penelitian	19
3.6	Simulasi <i>Finite Element Method</i>	20
3.6.1	Simulasi Statis.....	20
3.6.2	Modal Analisis	20
3.7	Optimasi Desain	20
3.8	Analisis Optimasi Desain	21
BAB 4 HASIL DAN PEMBAHASAN	22
4.1	<i>Overview</i> Dimensi Lengan Ayun.....	22
4.2	Variasi Penelitian.....	22
4.3	Analisa Statis Pada Lengan Ayun.....	23
4.4	Uji Konvergensi	24
4.4.1	Hasil Uji Konvergensi Desain A	25
4.4.2	Hasil Uji Konvergensi Desain B	26
4.5	Hasil Pengujian Beban Vertikal.....	27
4.5.1	Desain A	27
4.5.2	Desain B	29
4.3.1	Optimasi Desain	31
4.6	Rekapitulasi Simulasi dan Perhitungan	34
4.6.1	Rekapitulasi Simulasi dan Perhitungan Tegangan <i>Von Mises</i>	34
4.6.2	Rekapitulasi Simulasi dan Perhitungan Deformasi.....	35
4.6.3	Rekapitulasi Simulasi dan Perhitungan <i>Safety Factor</i>	36
4.6.4	Rekapitulasi Simulasi dan Perhitungan Massa Lengan Ayun	37
4.6.5	Nilai Natural Frekuensi Optimasi Desain Lengan Ayun	38
BAB 5 KESIMPULAN DAN SARAN	39
5.1	Kesimpulan.....	39

5.2 Saran..... 39

DAFTAR PUSTAKA

DAFTAR RIWAYAT HIDUP

LAMPIRAN

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1 Garpu Suspensi Depan.....	7
Gambar 2. 2 Peredam Kejut	8
Gambar 2. 3 Lengan Ayun Satu Lengan	9
Gambar 2. 4 Lengan Ayun Dua Lengan	9
Gambar 2. 5 Ilustrasi Tegangan	11
Gambar 2. 6 Kurva Tegangan – Regangan	11
Gambar 2. 7 Ilustrasi Deformasi.....	12
Gambar 3. 1 Diagram Alir Penelitian	17
Gambar 3. 2 Lengan Ayun Supra X 125 FI Pada Katalog Resmi.....	19
Gambar 4. 1 Desain A.....	22
Gambar 4. 2 Desain B.....	23
Gambar 4. 3 Free Body Diagram.....	23
Gambar 4. 4 Boundary Condition.....	24
Gambar 4. 5 Grafik Uji Konvergensi Desain A.....	22
Gambar 4. 6 Grafik Uji Konvergensi Desain B.....	23
Gambar 4. 7 Bobot Desain A	24
Gambar 4. 8 Hasil Simulasi Tegangan Maksimal Desain A	25
Gambar 4. 9 Hasil Simulasi Total Deformasi Desain A	25
Gambar 4. 10 Hasil Simulasi Safety Factor Desain A.....	26
Gambar 4. 11 Bobot Desain B	26
Gambar 4. 12 Hasil Simulasi Tegangan Maksimal Desain A	27
Gambar 4. 13 Hasil Simulasi Total Deformasi Desain A	27
Gambar 4. 14 Hasil Simulasi Safety Factor Desain A.....	28
Gambar 4. 15 Desain Optimasi.....	28
Gambar 4. 16 Bobot Desain Setelah Optimasi	29
Gambar 4. 17 Hasil Simulasi Tegangan Maksimal Desain Optimasi.....	29
Gambar 4. 18 Hasil Simulasi Total Deformasi Desain Optimasi	30
Gambar 4. 19 Hasil Simulasi Safety Factor Desain Optimasi.....	30
Gambar 4. 20 Hasil Simulasi Natural Frekuensi Desain Optimasi	31
Gambar 4. 21 Grafik Tegangan Von Mises.....	32
Gambar 4. 22 Grafik Hasil Deformasi.....	33

Gambar 4. 23 Grafik Hasil Safety Factor 34

Gambar 4. 24 Grafik Hasil Perhitungan Massa 35

DAFTAR TABEL

Tabel 3. 1 Spesifikasi Aluminium 6061-T6.....	18
Tabel 3. 2 Spesifikasi Aluminium 6063-T6.....	19
Tabel 4. 1 Dimensi Lengan Ayun	22
Tabel 4. 2 Uji Konvergensi Desain A	22
Tabel 4. 3 Uji Konvergensi Desain B	23
Tabel 4. 4 Rekapitulasi Hasil Tegangan Von Mises.....	31
Tabel 4. 5 Rekapitulasi Hasil Deformasi	32
Tabel 4. 6 Rekapitulasi Hasil Safety Factor	33
Tabel 4. 7 Rekapitulasi Massa Lengan Ayun.....	34